



**Teoria do Sinal**

2EE / 2EI – 14/06/2003

Frequência – Resolução

1.  $y(t) = x(t) \cdot |\cos(3t)|$

- a. Um sistema é linear se a entrada  $[a \cdot x_1(t) + b \cdot x_2(t)]$  produzir a saída  $[a \cdot y_1(t) + b \cdot y_2(t)]$ , em que  $a$  e  $b$  são constantes,  $y_1(t)$  é a saída quando a entrada é  $x_1(t)$  e  $y_2(t)$  é a saída quando a entrada é  $x_2(t)$ .

Assim, tem-se:

- para a entrada  $x_1(t)$ :

$$y_1(t) = x_1(t) \cdot |\cos(3t)|$$

- para a entrada  $x_2(t)$ :

$$y_2(t) = x_2(t) \cdot |\cos(3t)|$$

- para a entrada  $x_c(t)$ :

$$\begin{aligned} y_c(t) &= x_c(t) \cdot |\cos(3t)| = [a \cdot x_1(t) + b \cdot x_2(t)] \cdot |\cos(3t)| = \\ &= a \cdot x_1(t) \cdot |\cos(3t)| + b \cdot x_2(t) \cdot |\cos(3t)| \end{aligned}$$

Como  $a \cdot y_1(t) + b \cdot y_2(t) = a \cdot x_1(t) \cdot |\cos(3t)| + b \cdot x_2(t) \cdot |\cos(3t)| = y_c(t)$ , o sistema é linear.

- b. Um sistema é invariante no tempo se a entrada  $[x(t - t_0)]$  produzir a saída  $[y(t - t_0)]$ .

Assim, quando a entrada for  $x(t - t_0)$ , a saída é

$$y_i(t) = x(t - t_0) \cdot |\cos(3t)|.$$

Por outro lado,

$$y(t - t_0) = x(t - t_0) \cdot |\cos(3(t - t_0))|.$$

Como  $y_i(t) \neq y(t - t_0)$ , o sistema não é invariante no tempo.

- c. Um sistema é causal se a saída não depender de instantes futuros. Como  $y(t) = x(t) \cdot |\cos(3t)|$ , pode ver-se que a saída não depende de instantes futuros, pelo que o sistema é causal.

2. O período do sinal é 4s. Definindo  $x(t)$  durante um período, por exemplo, entre 0 e 4 s, vem:

$$x(t) = \begin{cases} t, & 0 < t \leq 2 \\ 2, & 2 \leq t < 4 \end{cases}$$

- a. Na forma exponencial da série de Fourier usam-se os coeficientes  $C_k$ . Para  $C_0$ , vem

$$C_0 = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} x(t) dt = \frac{1}{4} \cdot \left( \int_0^2 t dt + \int_2^4 2 dt \right) = \frac{1}{4} \cdot \left( \frac{t^2}{2} \Big|_0^2 + 2 \cdot t \Big|_2^4 \right) = \frac{3}{2}.$$



Para  $C_k$ , vem

$$C_k = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} x(t) \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{1}{4} \cdot \left( \int_0^2 t \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt + \int_2^4 2 \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt \right)$$

Para o primeiro integral, vem

$$\begin{aligned} \int_0^2 t \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt &= \left. \frac{-t}{j \frac{k\pi}{2}} \cdot e^{-j \frac{k\pi}{2} t} \right|_0^2 - \int_0^2 \frac{-1}{j \frac{k\pi}{2}} \cdot e^{-j \frac{k\pi}{2} t} dt = \\ &= \frac{2j}{k\pi} \cdot \left( 2 \times e^{-j \frac{k\pi}{2} \cdot 2} - 0 \times e^{-j \frac{k\pi}{2} \cdot 0} \right) + \frac{2}{jk\pi} \cdot \left( \frac{-1}{j \frac{k\pi}{2}} \right) \cdot e^{-j \frac{k\pi}{2} t} \Big|_2^4 = \frac{2j}{k\pi} \cdot (2 \times e^{-jk\pi}) - \frac{4}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1) \end{aligned}$$

Para o segundo integral, vem

$$\int_2^4 2 \cdot e^{-jk\omega_0 t} dt = \frac{4j}{k\pi} \times e^{-j \frac{k\pi}{2} t} \Big|_2^4 = \frac{4j}{k\pi} \times (e^{-j2k\pi} - e^{-jk\pi})$$

Somando, vem

$$C_k = \frac{1}{4} \times \left[ \frac{4j}{k\pi} \cdot e^{-jk\pi} - \frac{4}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1) + \frac{4j}{k\pi} \cdot (e^{-j2k\pi} - e^{-jk\pi}) \right]$$

$$C_k = \frac{j}{k\pi} \cdot e^{-jk\pi} - \frac{1}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1) + \frac{j}{k\pi} \cdot (e^{-j2k\pi} - e^{-jk\pi})$$

$$C_k = \frac{j}{k\pi} \cdot (e^{-jk\pi} + e^{-j2k\pi} - e^{-jk\pi}) - \frac{1}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1)$$

$$C_k = -\frac{1}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1) + \frac{j}{k\pi} \cdot e^{-j2k\pi}$$

$$C_k = -\frac{1}{(k\pi)^2} \cdot (e^{-jk\pi} - 1) + \frac{j}{k\pi}$$

$$C_k = \begin{cases} \frac{j}{k\pi}, & k \text{ par} \\ \frac{2}{(k\pi)^2} + \frac{j}{k\pi}, & k \text{ ímpar} \end{cases}$$

O sinal  $x(t)$  representado na forma exponencial da série de Fourier vem

$$x(t) = \frac{3}{2} + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \text{ par}}}^{+\infty} \frac{j}{k\pi} e^{j \frac{k\pi}{2} t} + \sum_{\substack{k=-\infty \\ k \text{ ímpar}}}^{+\infty} \left( \frac{2}{(k\pi)^2} + \frac{j}{k\pi} \right) e^{j \frac{k\pi}{2} t}$$

- b. Para a forma trigonométrica da série de Fourier, necessita-se dos coeficientes  $A_0$ ,  $A_k$  e  $B_k$ . Assim, para o cálculo  $A_0$  de faz-se

$$A_0 = C_0 = \frac{3}{2}.$$



Sabe-se a relação entre  $A_k$ ,  $B_k$  e  $C_k$ ; essa relação é:  $2C_k = A_k - jB_k$ , donde se tira

$$A_k = \operatorname{Re}\left\{\frac{C_k}{2}\right\} = \begin{cases} 0, & k \text{ par} \\ \frac{2}{(k\pi)^2}, & k \text{ ímpar} \end{cases}$$

e

$$B_k = -\operatorname{Im}\left\{\frac{C_k}{2}\right\} = -\frac{1}{k\pi}.$$

Destes resultados, tira-se

$$x(t) = \frac{3}{2} + \sum_{\substack{k=1 \\ k \text{ ímpar}}}^{+\infty} \frac{2}{(k\pi)^2} \cdot \cos\left(\frac{k\pi}{2}t\right) - \sum_{k=1}^{+\infty} \frac{1}{k\pi} \cdot \sin\left(\frac{k\pi}{2}t\right).$$

3.

a.  $x(t) = e^{-at} \cdot \operatorname{sen}(\omega_0 t) \cdot u(t)$

$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at} \cdot \operatorname{sen}(\omega_0 t) \cdot u(t) \cdot e^{-st} dt = \int_0^{+\infty} e^{-at} \cdot \operatorname{sen}(\omega_0 t) \cdot e^{-st} dt \quad *$$

$$X(s) = \int_0^{+\infty} e^{-at} \cdot \frac{e^{j\omega_0 t} - e^{-j\omega_0 t}}{2j} \cdot e^{-st} dt = \int_0^{+\infty} \frac{e^{-(a+s-j\omega_0)t}}{2j} dt - \int_0^{+\infty} \frac{e^{-(a+s+j\omega_0)t}}{2j} dt$$

$$X(s) = \frac{1}{2j} \times \left( \frac{1}{-(a+s-j\omega_0)} \cdot e^{-(a+s-j\omega_0)t} \Big|_0^{+\infty} - \frac{1}{-(a+s+j\omega_0)} \cdot e^{-(a+s+j\omega_0)t} \Big|_0^{+\infty} \right)$$

$$X(s) = \frac{1}{2j} \times \left( \frac{1}{(a+s-j\omega_0)} - \frac{1}{(a+s+j\omega_0)} \right) = \frac{1}{2j} \times \left( \frac{a+s+j\omega_0 - a-s+j\omega_0}{(a+s-j\omega_0) \cdot (a+s+j\omega_0)} \right)$$

$$X(s) = \frac{1}{2j} \times \frac{2j\omega_0}{a^2 + 2as + s^2 + \omega_0^2} = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}$$

Para que \* convirja, tem-se que ter  $\operatorname{Re}\{s\} > -a$ .

Logo

$$x(t) = e^{-at} \cdot \operatorname{sen}(\omega_0 t) \cdot u(t) \quad \overset{L}{\leftrightarrow} \quad X(s) = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}, \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

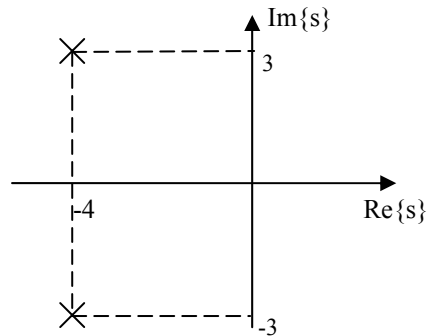
b. Os zeros da função de transferência são os zeros do numerador; neste caso, não há zeros.

Os pólos da função de transferência são os zeros do denominador;

neste caso,  $s^2 + 8s + 25 = 0 \Leftrightarrow s = \frac{-8 \pm \sqrt{64 - 100}}{2} = \frac{-8 \pm j6}{2} = -4 \pm j3$



Assim, no domínio-s vem



c. Da alínea a), vê-se que

$$x(t) = e^{-at} \cdot \text{sen}(\omega_0 t) \cdot u(t) \quad \overset{L}{\leftrightarrow} \quad X(s) = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}, \quad \text{Re}\{s\} > -a$$

Re-escrevendo H(s), vem

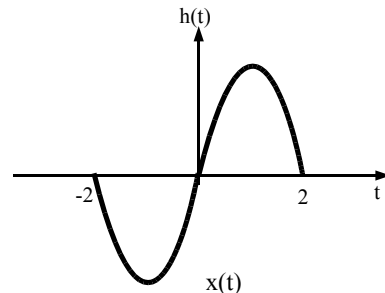
$$H(s) = \frac{3}{(s+4)^2 + 3^2}, \text{ pelo que } h(t) = e^{-4t} \cdot \text{sen}(3t) \cdot u(t).$$

d.  $H(\omega) = H(s)|_{s=j\omega} = \frac{3}{(j\omega+4)^2 + 3^2} = \frac{3}{-\omega^2 + 8j\omega + 25}$

4.

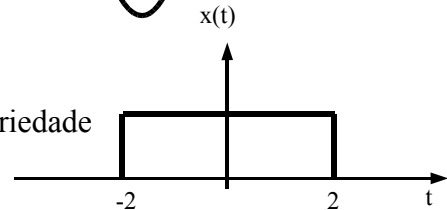
a.

$$h(t) = \sin\left(\frac{\pi}{2}t\right) \cdot (u(t+2) - u(t-2))$$



$$x(t) = u(t+2) - u(t-2)$$

Como a convolução goza da propriedade comutativa:



$$y_1(t) = x(t) * h(t) = h(t) * x(t)$$

$$y_1(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(\tau) \cdot x(t-\tau) d\tau$$

1º intervalo:  $t < -4$

$$y_1(t) = 0$$



2º intervalo:  $-4 < t < 0$

$$y_1(t) = \int_{-2}^{t+2} \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) d\tau = \left[ -\frac{2}{\pi} \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \right]_{-2}^{t+2} = \frac{2}{\pi} \left( \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot t\right) - 1 \right)$$

3º intervalo:  $0 < t < 4$

$$y_1(t) = \int_{t-2}^2 \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) d\tau = \left[ -\frac{2}{\pi} \cdot \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \right]_{t-2}^2 = \frac{2}{\pi} \left( 1 - \cos\left(\frac{\pi}{2} \cdot t\right) \right)$$

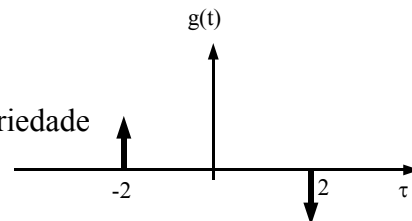
4º intervalo:  $t > 4$

$$y_1(t) = 0$$

b.

$$g(t) = \delta(t+2) - \delta(t-2)$$

Como a convolução goza da propriedade comutativa:



$$y_2(t) = g(t) * h(t) = h(t) * g(t)$$

1º intervalo:  $t < -4$

$$y_2(t) = 0$$

2º intervalo:  $-4 < t < 0$

$$y_2(t) = \int_{-2}^{t+2} \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \cdot g(t-\tau) d\tau = \int_{-2}^{t+2} \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \delta(t-\tau+2) d\tau$$

$$y_2(t) = \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right)_{\tau=t+2} = -\sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot t\right)$$

3º intervalo:  $0 < t < 4$

$$y_2(t) = \int_{t-2}^2 \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \cdot g(t-\tau) d\tau = \int_{t-2}^2 \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right) \cdot (-\delta(t-\tau-2)) d\tau$$

$$y_2(t) = -\sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot \tau\right)_{\tau=t-2} = \sin\left(\frac{\pi}{2} \cdot t\right)$$

4º intervalo:  $t > 4$

$$y_2(t) = 0$$

5.

a.

$$x(t) = (e^{-2t} + e^{-3t})u(t)$$



$$y(t) = \left( e^{-2t} - e^{-\frac{5}{2}t} \right) u(t)$$

$$X(\omega) = \frac{1}{2+j\omega} + \frac{1}{3+j\omega} = \frac{5+2j\omega}{(2+j\omega)(3+j\omega)}$$

$$Y(\omega) = \frac{1}{2+j\omega} - \frac{1}{\frac{5}{2}+j\omega} = \frac{\frac{1}{2}}{(2+j\omega)\left(\frac{5}{2}+j\omega\right)}$$

$$H(\omega) = \frac{Y(\omega)}{X(\omega)} = \frac{1}{4} \frac{3+j\omega}{\left(\frac{5}{2}+j\omega\right)^2}$$

b.

$$h(t) = F^{-1}\{H(\omega)\} = F^{-1}\left\{ \frac{1}{4} \left[ \frac{3}{\left(\frac{5}{2}+j\omega\right)^2} + j\omega \frac{1}{\left(\frac{5}{2}+j\omega\right)^2} \right] \right\}$$

$$h(t) = \frac{1}{4} \left( 3t.e^{-\frac{5}{2}t} u(t) + \frac{d}{dt} \left( t.e^{-\frac{5}{2}t} u(t) \right) \right) = \frac{1}{8} (t+2).e^{-\frac{5}{2}t} u(t)$$